Prof. Dr. Alfred Toth

Präsemiotische Akkretion

1. Wir gehen aus von der Z*-Matrix (vgl. Toth 2026a):

	0	1	3
0	0.0	0.1	0.3
1	1.0	1.1	1.3
3	3.0	3.1	3.3

Beispiele für semiotische Iteration und Akkretion wurden bereits in Toth (2010) und dann kürzlich in Toth (2026b) behandelt. Zu Erinnerung (vgl. Toth 2026c): Eigentrajektische Abbildungen der Form T(abbc) sind immer iterativ, vgl, T(1, 2, 2, 3) = (1, 2, 2, 3). Dagegen sind nicht-eigentrajektische Abbildungen der Form T(abcd) immer akkretiv, vgl. (1, 2, 3, 2) = (1, 3, 2, 2). Bildet man nun die trajektischen Relationen zu den Trichotomien, Triaden und Diagonalrelationen der obigen Matrix, erhält man eindrückliche Beispiele wachsender Hierarchien von akkretiv-iterativen (oder iterativ-akkretiven) semiotischen Relationen, wie sie sonst nur aus der polykontexturalen Logik bekannt sind.

2. Präsemiotische Akkretion wird im folgenden für jede Trajektion separat bestimmt und rot markiert.

2.1. Trajektionen der Trichotomien

1. T(0.0, 0.1, 0.3) = (0.0, 0.1, 0.0, 1.3)

   T(0.0, 0.1, 0.0, 1.3) = (0.0, 0.1, 0.0, 1.0, 0.1, 0.3)

   T(0.0, 0.1, 0.0, 1.0, 0.1, 0.3) = (0.0, 0.1, 0.0, 1.0, 0.1, 0.0, 1.0, 0.1, 0.0, 1.3)

2. T(1.0, 1.1, 1.3) = (1.1, 0.1, 1.1, 1.3)

   T(1.1, 0.1, 1.1, 1.3) = (1.0, 1.1, 0.1, 1.1, 1.1, 1.3)

   T(1.0, 1.1, 0.1, 1.1, 1.1, 1.3) = (1.1, 0.1, 1.0, 1.1, 0.1, 1.1, 1.1, 1.1, 1.1, 1.3)

3. T(3.0, 3.1, 3.3) = (3.3, 0.1, 3.3, 1.3)

   T(3.3, 0.1, 3.3, 1.3) = (3.0, 3.1, 0.3, 1.3, 3.1, 3.3)

   T(3.0, 3.1, 0.3, 1.3, 3.1, 3.3) = (3.3, 0.1, 3.0, 1.3, 0.1, 3.3, 1.3, 3.1, 3.3, 1.3)

2.2. Trajektionen der Triaden

1. T(0.0, 1.0, 3.0) = (0.1, 0.0, 1.3, 0.0)

T(0.1, 0.0, 1.3, 0.0) = (0.1, 1.0, 0.1, 0.3, 1.0, 3.0)

T(0.1, 1.0, 0.1, 0.3, 1.0, 3.0) = (0.1, 1.0, 1.0, 0.1, 0.0, 1.3, 0.1, 3.0, 1.3, 0.0)

2. T(0.1, 1.1, 3.1) = (0.1, 1.1, 1.3, 1.1)

T(0.1, 1.1, 1.3, 1.1) = (0.1, 1.1, 1.1, 1.3, 1.1, 3.1)

T(0.1, 1.1, 1.1, 1.3, 1.1, 3.1) = (0.1, 1.1, 1.1, 1.1, 1.1, 1.3, 1.1, 3.1, 1.3, 1.1)

3. T(0.3, 1.3, 3.3) = (0.1, 3.3, 1.3, 3.3)

T(0.1, 3.3, 1.3, 3.3) = (0.3, 1.3, 3.1, 3.3, 1.3, 3.3)

T(0.3, 1.3, 3.1, 3.3, 1.3, 3.3) = (0.1, 3.3, 1.3, 3.1, 3.3, 1.3, 3.1, 3.3, 1.3, 3.3)

2.3. Trajektionen der Diagonalen

1. T(0.0, 1.1, 3.3) = (0.1, 0.1, 1.3, 1.3)

T(0.1, 0.1, 1.3, 1.3) = (0.0, 1.1, 0.1, 1.3, 1.1, 3.3)

T(0.0, 1.1, 0.1, 1.3, 1.1, 3.3) = (0.1, 0.1, 1.0, 1.1, 0.1, 1.3, 1.1, 3.1, 1.3, 1.3)

2. T(3.0, 1.1, 0.3) = (3.1, 0.1, 1.0, 1.3)

T(3.1, 0.1, 1.0, 1.3) = (3.0, 1.1, 0.1, 1.0, 1.1, 0.3)

T(3.0, 1.1, 0.1, 1.0, 1.1, 0.3) = (3.1, 0.1, 1.0, 1.1, 0.1, 1.0, 1.1, 0.1, 1.3, 1.3)

Wie man erkennt, werden Iteration und Akkretion für Trichotomien, Triaden und Diagonalrelationen je verschieden realisiert. Bemerkenswert ist, daß die ersten Trajektionen der präsemiotischen Eigen- und Kategorienrealität rein akkretiv sind.

Literatur

Toth, Alfred, Semiotische Iteration und Akkretion. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2010

Toth, Alfred, Die semiotische und die präsemiotische Matrix. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2026a

Toth, Alfred, Präsemiotische Iteration. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2026b

Toth, Alfred, Eigentrajektische und nicht-eigentrajektische Dyaden. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2026c

15.4.2026